

HOMEWORK ASSIGNMENT #1

(矢量运算和公式推导：注意符号和书写规范)

1. 证明在任意的参考系中，质心位置矢量的大小 R 满足下面的方程

$$M^2 R^2 = M \sum_i m_i r_i^2 - \frac{1}{2} \sum_{ij} m_i m_j r_{ij}^2. \quad (1)$$

其中 $\vec{r}_{ij} = \vec{r}_i - \vec{r}_j$

2. 从牛顿第二定律出发,

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}, \quad (2)$$

证明质点运动的动能对时间的导数满足

$$\frac{dT}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{v}, \quad \text{或者} \quad \frac{d(mT)}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{p}. \quad (3)$$

3. 对于质量为 m 的质点，在某个有心力的作用下，

$$\vec{F} = \frac{n\alpha}{r^{n+1}} \hat{r} \quad (4)$$

根据牛顿第二定律证明

$$G \equiv \vec{p} \cdot \vec{r}, \quad \frac{dG}{dt} = 2T + nV(r) \quad (5)$$

4. 证明在有心力场 $V = \alpha/r$ 内运动的物体，有守恒矢量

$$\vec{A} = \vec{v} \times \vec{L} + \frac{\alpha \vec{r}}{r} = \text{const.} \quad \text{即} \quad \frac{d\vec{A}}{dt} = 0. \quad (6)$$

5. 谐振子：

(a) 一维谐振子的回复力为：

$$F = -kx, \quad (7)$$

写出其势能与位置的关系。如果谐振子的偏离平衡位置的运动函数为 $x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$ ，写出动能、势能随时间的变化。

(b) 三维各向同性的谐振子受到的力为：

$$\vec{F} = -k\vec{x}, \quad (8)$$

判断这个力是不是保守力，如果是请写出它的势能表达式。

(c) 如果三维谐振子受到的力为：

$$F_i = -k_{ij}x_j, \quad (9)$$

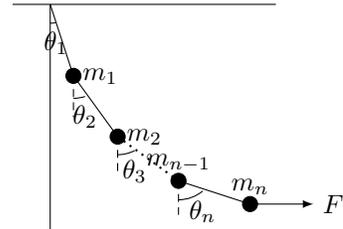
判断这个力是不是保守力，如果是请写出它的势能表达式。

HOMEWORK ASSIGNMENT #2

(约束和广义坐标)

1. 写出圆环作纯滚动时的约束，判断是否是完整约束。
2. 写出双摆的约束方程，计算系统的自由度，并用合适的广义坐标表示两个质点的位置、速度和重力势能。
3. 写出球面摆的约束方程，计算系统的自由度，并用合适的广义坐标表示两个质点的位置、速度和重力势能。
4. n 个质量分别为 m_1, \dots, m_n 的质点用不可伸缩的轻绳相连，质点间隔均为 l 。

- (a) 写出在平面内摆动时满足的约束。
- (b) 用 $\theta_1, \dots, \theta_n$ 作为广义坐标，写出各个质点的位置、速度、重力势能。
- (c) 当一大小为 F 的水平力作用在最后一个质点上，求平衡时各个 θ 的值



5. 利用拉格朗日方程得到单摆的运动方程

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \sin \theta = 0. \quad (1)$$

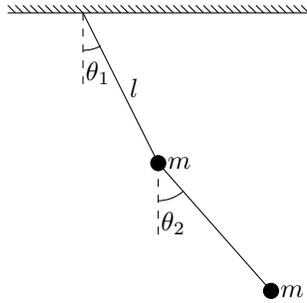
HOMEWORK ASSIGNMENT #3

(To practice the *Lagrange equations*)

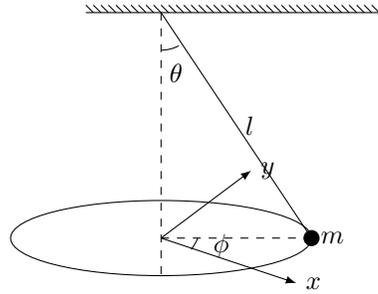
1. 证明拉格朗日方程的 Nielsen 形式

$$\frac{\partial \dot{T}}{\partial \dot{q}_i} - 2 \frac{\partial T}{\partial q_i} = Q_i, \quad (1)$$

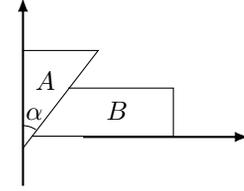
2. 已知一个系统的拉格朗日量为 $L = \frac{1}{2}m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2) + mgz$, 得到运动方程。
3. 一个质量为 m 的质点被限制在 $y = y(x)$ 的曲线上运动, 其中 y 为竖直方向距离地面的高度。写出系统的拉格朗日量和运动方程。求解 $y = kx^2/2$ 时质点在最低点附近运动方程的解。
4. 写出双摆的拉格朗日量和运动方程。
5. 写出球面摆的拉格朗日量和运动方程。
6. 质量为 m_1 锐角为 α 的直角三角形 A, 其直角边靠在光滑的墙面上, 其斜边与质量为 m_2 的梯形 B 接触, B 可在水平面上无摩擦地滑动。写出系统的拉格朗日量并求得三角形 A 和梯形 B 的加速度。



题目 4: 双摆



题目 5: 球面摆



题目 6

7. 一个带电粒子在电磁场中的拉格朗日量为

$$L = \frac{1}{2}m\dot{v}^2 - (q\phi - q\vec{v} \cdot \vec{A}), \quad (2)$$

其中 ϕ and \vec{A} 是位置和时间的函数。得到系统的广义动量、广义能量与运动方程。

8. 一个带电粒子在电磁场中的拉格朗日量为

$$L = -mc^2\sqrt{1 - v^2/c^2} - (q\phi - q\vec{v} \cdot \vec{A}), \quad (3)$$

其中 ϕ and \vec{A} 是位置和时间的函数, 得到系统的广义动量和广义能量。

HOMEWORK ASSIGNMENT #4

1. 已知两个 Lagrangian 的关系为

$$L'(q, \dot{q}, t) = L(q, \dot{q}, t) + \frac{df(q, t)}{dt}, \quad (1)$$

证明两个 Lagrangian 给出的方程是一样的。

2. 一个系统的广义坐标为 q_α , $\alpha = 1, \dots, n$, 满足方程

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_\alpha} - \frac{\partial L}{\partial q_\alpha} = 0. \quad (2)$$

如果我们做变量代换, 用另外 n 个独立的参数 s 代替 q :

$$q_\alpha = q_\alpha(s_1, \dots, s_n). \quad (3)$$

从 Eq.(2) 出发得到 s 满足的方程

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{s}_\alpha} - \frac{\partial L}{\partial s_\alpha} = 0. \quad (4)$$

3. 一个珠子套在光滑的锥形螺旋线上, 在重力的作用下运动, 锥形螺旋线的方程为

$$r = az, \quad \phi = -bz \quad (5)$$

(a) 系统运动的自由度

(b) 写出 z 满足的运动方程

4. 根据相对论, 粒子高速运动时的拉格朗日量为

$$L = -mc^2 \sqrt{1 - v^2/c^2} - V(r), \quad (6)$$

其中 c 是光速。在平面极坐标下, 写出在牛顿引力势下系统的运动方程, 以及轨道 $r(\theta)$ 满足的方程。

5. 对于有心势:

$$V(r) = \frac{1}{2}kr^2 \quad (7)$$

采用平面极坐标, 得到系统的广义动量和广义能量, 并判断是否守恒; 得到运动方程; 得到径向运动有效势。

HOMEWORK ASSIGNMENT #5

1. 对于有心势:

$$V(r) = -\frac{\kappa}{r^3}, \quad \alpha > 0 \quad (1)$$

采用平面极坐标, 得到系统的广义动量和广义能量, 并判断是否守恒; 得到运动方程; 得到径向运动有效势, 并根据有效势分析运动情况; 并计算圆形轨道半径, 分析是否稳定

2. 在太阳系内均匀分布的尘埃, 使太阳系的行星除了太阳的引力外还有一个附加力

$$\vec{F} = -mC\vec{r} \quad (2)$$

这一附加力比太阳的引力小很多

(a) 计算: 行星做圆周轨道时的半径及周期

(b) 计算: 行星圆周轨道受到扰动后径向振荡的周期

(c) 在一般情况下, 行星的轨道为进动的椭圆轨道。求行星从近日点出发再次回到近日点时, 近日点的进动角大小并指出进动方向与行星公转方向相同还是相反。

3. 求质点在势场

$$V(r) = -\frac{k}{r} + \frac{h}{r^2} \quad (3)$$

的作用下的运动, 并指出轨道与只受万有引力时的区别。

HOMEWORK ASSIGNMENT #6

小组作业：**立方反比**有心力问题。要求如下：

1. 每个小组 4-5 人，选出一个负责人。不可以跨班级组队；
2. 提出并解决问题：利用学过的知识，尽可能讨论更多的问题；
3. 可以使用网络资源、计算机辅助说明和解决问题。
4. 作业下周一交：手写、打印都可以，署上组长和全部组员名字

HOMEWORK ASSIGNMENT #7

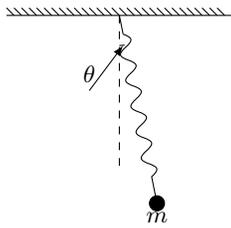


Fig.1

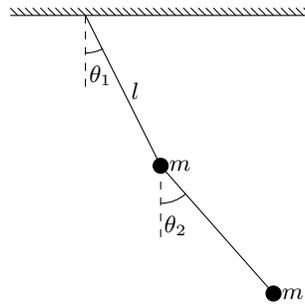


Fig.2

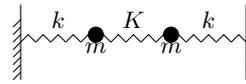


Fig.3

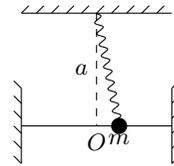


Fig.4

- 弹簧摆:** 质量为 m 的质点, 用一个固有长度为 l 、弹性系数为 k 的弹簧悬挂于 O 点, 弹簧质量可以忽略。假设质点只是在如图所示的平面内运动,

 - 写出质点做小振动时的拉格朗日量和运动方程
 - 求质点做小振动时的频率 (提示: 分径向和角向)
 - (选做) 如果质点不是在平面内运动时是什么情况? (提示: 用球坐标)
- 双摆:**

 - 以 θ_1 和 θ_2 为广义坐标, 写出系统拉格朗日量。
 - 写出系统拉格朗日量微小振动时的近似表达式。
 - 写出运动方程。
 - 求解简正频率。
 - 得到运动方程的解。
- 质量都是 m 的两个质点与三根弹簧链接, 如图所示, 不考虑重力, 质点在水平方向上运动。

 - 选择合适的广义坐标, 写出系统的拉格朗日量。
 - 求得系统的简正频率和简正运动模式 (提示: 对称性)。
- 如图 4 所示:** 质量为 m 的小球穿过光滑的杆, 弹簧的弹性系数为 k , 自然伸缩的长度为 l 。写出系统的拉格朗日量, 假设质点初始位置在 O 点, 受到小的扰动开始运动, 计算 $l \leq a$ 时的运动情况; 当 $l > a$ 时运动情况又如何?

HOMEWORK ASSIGNMENT #8

1. 证明: R 是一个 3×3 的实正交矩阵, 它的本征值满足方程:

$$\lambda^3 - \lambda^2 \text{Tr}(R) + \lambda \text{Tr}(R) - 1 = 0, \quad (1)$$

并且 $\lambda = 1$ 是这个方程的一个解。

2. 在空间反演变换下: $x_i \rightarrow -x_i$, 位置矢量变化为

$$\vec{r} \rightarrow \vec{r}' = -\vec{r} \quad (2)$$

而如果一个矢量在空间反演下不变,

$$\vec{A} \rightarrow \vec{A}' = \vec{A} \quad (3)$$

称为赝矢量或者轴矢量。证明速度、加速度以及动量是矢量, 而角动量为赝矢量。

3. 刚体绕过原点的某个轴 $\hat{n} = (n_1, n_2, n_3)$ 的转动惯量为

$$I_n \equiv \int dm (\vec{n} \times \vec{r})^2, \quad \text{or} \quad I_n \equiv \int dm (\vec{r} - (\vec{r} \cdot \hat{n})\hat{n})^2 \quad (4)$$

而刚体绕原点转动时的转动惯量张量为 I_{ij} 。证明

$$J = I_{ij} n_i n_j \quad (5)$$

4. 计算下面 (Fig.1-3) 均匀刚体的转动惯量张量 (刚体质量均为 M , 其中正方体边长为 a , 球半径为 R); 如 Fig.4 中所示的均匀圆柱, 圆柱底面半径为 r , 高为 L , 在图上标出质心位置以及过质心的转动主轴, 并计算相应的主轴转动惯量。

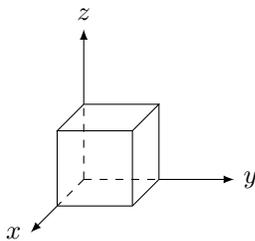


Fig.1

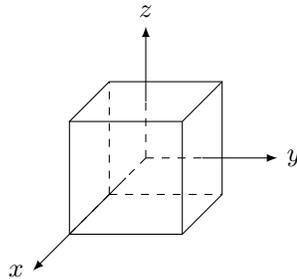


Fig.2

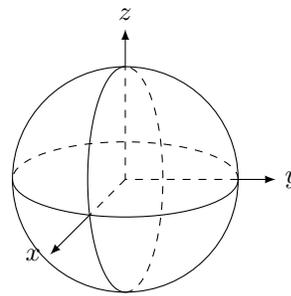


Fig.3

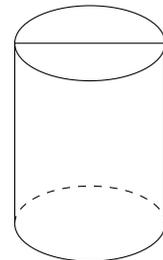
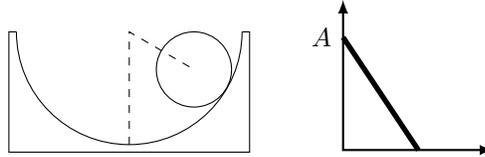


Fig.4

5. 上图 Fig.1 所示的刚体, 如果绕着 z 轴旋转, 角速度大小为 ω , 计算刚体的角动量; 并判断刚体角动量是否随时间变化。
6. 已知空间坐标系 $x - y - z$ 与刚体坐标系 $x' - y' - z'$ 重合, 经过欧拉转动 ϕ, θ, ψ 后,
- 刚体上 x' -、 y' -、 z' - 轴方向上的单位矢量 \vec{i}' 、 \vec{j}' 、 \vec{k}' 在空间坐标系的表达式。
 - 空间坐标系的 x -、 y -、 z - 轴方向上的单位矢量 \vec{i} 、 \vec{j} 、 \vec{k} 在刚体坐标系中的表达式。
7. 刚体一般的运动可以分解为质心的运动, 以及绕质心的转动。设刚体质量为 M , 质心运动可以用位置矢量 $\vec{R} = (x, y, z)$ 描写。刚体绕质心的转动可以三个欧拉角 (ϕ, θ, ψ) 来表示, 刚体过质心的转动惯量张量 $I_{\alpha\beta}$,
- 写出用欧拉角表示的刚体本体参考系中角速度的三个分量分别 $\vec{\omega} = (\omega_1, \omega_2, \omega_3)$
 - 写出刚体运动 (平动 + 转动) 时的动能
 - 写出刚体自由运动时的运动方程

HOMEWORK ASSIGNMENT #9

1. P179 例 1. 分别用空间坐标系和本体坐标系处理该问题。
2. 半径为 r 、质量为 m 的均匀圆柱，在半径为 R 、质量为 M 的圆柱形槽内无滑动滚动，
 - (a) 如果圆柱形槽是固定不动的，求小圆柱在槽底附近做小振动时的周期
 - (b) 如果槽在水平面上可以自由滑动，求小振动时的周期



3. 一根长为 $2l$ 的木杆，斜靠在光滑的墙角，初始时与水平面的夹角为 θ_0 ，木杆在重力下开始下滑。
 - (a) 写出系统的拉格朗日量和一个运动积分；
 - (b) 得到系统的运动方程；
 - (c) 木杆 A 端脱离墙壁时的 θ 。
 - (d) (选做) 用转动定理（矢量力学）的方法处理该问题。

HOMEWORK ASSIGNMENT #10

- (a) 将勒让德变换拟过来, 从 $H(q, p, t)$ 得到 $L(q, \dot{q}, t)$, 并由正则方程得到拉格朗日方程。(b) 从哈密顿量 $H(q, p, t)$ 出发, 定义动量空间的拉格朗日量 $L(p, \dot{p}, t) = -\dot{p}q - H(q, p, t)$, 并由正则方程得到动量空间的运动方程。
- 一个质量为 m 的质点, 势能为 $V(\vec{r})$, 请在直角坐标系、球坐标系以及柱坐标系下
 - 写出系统的拉格朗日量, 欧拉-拉格朗日运动方程以及正则动量。
 - 写出系统的哈密顿量, 以及哈密顿正则运动方程。
- 证明

$$[A, BC] = [A, B]C + B[A, C] \quad (1)$$

$$\frac{\partial}{\partial t}[A, B] = \left[\frac{\partial A}{\partial t}, B \right] + \left[A, \frac{\partial B}{\partial t} \right] \quad (2)$$

$$\frac{d}{dt}[A, B] = \left[\frac{dA}{dt}, B \right] + \left[A, \frac{dB}{dt} \right] \quad (3)$$

- 证明

$$[q_i, p_j] = \delta_{ij} \quad (4)$$

$$[q_i, f] = \frac{\partial f}{\partial p_i} \quad (5)$$

$$[p_i, f] = -\frac{\partial f}{\partial q_i} \quad (6)$$

即 q_i, p_i 是动量、位移平移变换的生成元。

- 一个质点在有心力场的作用下运动, 用球坐标写出系统的拉格朗日量; 得到正则动量, 并判断是否守恒; 得到系统的哈密顿量; 计算正则动量与哈密顿量的对易关系; 判断 $p_\theta^2 + \frac{p_\phi^2}{\sin^2 \theta}$ 是否守恒
- 质点在有心力场中运动:

$$V(r) = -\frac{\kappa}{r}, \quad (7)$$

角动量和 Laplace-Runge-Lenz 矢量定义分别为

$$\mathbf{J} = \mathbf{r} \times \mathbf{p}, \mathbf{K} = \mathbf{p} \times \mathbf{J} - mk \frac{\mathbf{r}}{r} \quad (8)$$

- 证明角动量和 Laplace-Runge-Lenz 矢量守恒, 即

$$[\mathbf{J}, H] = 0, [\mathbf{K}, H] = 0 \quad (9)$$

- 计算下面的泊松括号:

$$[J_i, J_j], [K_i, K_j], [J_i, K_j], \quad (i, j = x, y, z) \quad (10)$$

- (选做) 搜索 $SO(4)$ 群生成元的相关内容, 了解万有引力/氢原子对称性。

HOMEWORK ASSIGNMENT #11

Problem 1. α, β 为何值时, 下面的变换为正则变换

$$Q = q^\alpha \cos(\beta p), \quad P = q^\alpha \sin(\beta p) \quad (1)$$

Problem 2. 相空间坐标从 (q, p) 变换到 (Q, P) :

$$\begin{aligned} Q &= \ln(1 + \sqrt{q} \cos p) \\ P &= 2(\sqrt{q} + q \cos p) \sin p \end{aligned} \quad (2)$$

证明该变换是正则变换, 并找到其生成函数。

Problem 3. 一个带电量为 e 质量为 m 的质点在电磁场 (ϕ, \mathbf{A}) 中运动, 其拉格朗日量为

$$L = -mc^2 \sqrt{1 - \mathbf{v}^2/c^2} - e\phi(x, y, z, t) + e\mathbf{v} \cdot \mathbf{A}(x, y, z, t) \quad (3)$$

1. 写出系统的拉格朗日方程
2. 得到系统的正则动量和哈密顿量
3. 写出系统的哈密顿正则方程
4. 写出系统的哈密顿-雅可比方程

Problem 4. 一个质量为 m 的质点在保守势场 $V(q)$ 中一维运动, 另外质点还受到大小与速度成正比的阻力 $f = -2m\gamma\dot{q}$ 。

1. 写出质点的运动方程
2. 证明该运动方程可由拉格朗日量 $L = e^{2\gamma t} (\frac{1}{2}m\dot{q}^2 - V(q))$ 得到
3. 写出该系统的哈密顿量
4. 写出生成函数 $F_3 = e^{\gamma t} qP$ 对应的正则变换 $Q = Q(q, p, t), P = P(q, p, t)$, 以及变换后的哈密顿量
5. 对于 $V(q) = \frac{1}{2}m\omega^2 q^2$, 解出在 $\gamma < \omega$ 时的解。

Problem 5. 分别用矢量力学、拉格朗日理论、哈密顿理论、哈密顿-雅可比理论处理一维谐振子。假设 $t = 0$ 时, 有 $x_0 = A > 0, \dot{x}_0 = 0$